R-FLOW 仿真模拟案例

| 颗粒・流体耦合 燃烧・反应模拟 | |
|-----------------------------|----|
| 炉排式焚烧炉内的垃圾焚烧模拟 | 2 |
| 流化床污泥焚烧炉内的燃烧模拟 | 5 |
| 气化熔融炉内的垃圾和焦炭燃烧模拟 | 6 |
| 回转式焚烧炉内的垃圾燃烧模拟 | 8 |
| 回转式热解气化炉内的垃圾气化模拟 | 10 |
| 流化床反应器内的 CO2 吸收模拟 | 12 |
| 颗粒・流体耦合 蒸发・干燥模拟 | |
| FCC 装置内的流动传热,液滴蒸发,催化剂颗粒运动模拟 | 13 |
| 火药干燥模拟 | 15 |
| 喷雾干燥器内的液滴蒸发模拟 | 16 |
| 喷嘴雾化液滴的蒸发模拟 | 18 |
| 基于离散元法(DEM)的颗粒模拟 | |
| 湿式球磨机内的液体流动及球粒子运动模拟 | 20 |
| 外部磁场中的磁性粒子行为模拟 | 21 |
| 基于 MPS 法的自由表面流动模拟 | |
| 基于 MPS 法的末级齿轮内的液体流动模拟 | 22 |
| 滴流床反应器内的液体和气体流动模拟 | 23 |
| 搅拌槽内的多相流流动模拟 | |
| 搅拌槽内的液滴分裂和合并模拟 | 25 |
| 生物反应器内的气体吸收模拟 | 26 |
| | |

<u>联系方式:</u> R-flow Co., Ltd. Rong Degang E-mail: rong_2@rflow.co.jp Tel: (+81) 048-929-2345 http://www.rflow.co.jp/

炉排式焚烧炉内的垃圾焚烧模拟

使用 R-FLOW 软件对广东省的某 750 t/day 炉排式焚烧炉内的垃圾焚烧过程 进行了仿真模拟。

模拟中采用 DEM(Discrete Element Method)代表粒子模型^{1、2)},对垃圾颗粒运动进行追踪;考虑了气体的可压缩性和化学反应以及颗粒燃烧反应;并将浓度场和温度场及辐射联立求解。垃圾颗粒燃烧是基于粒子干燥/热解/焦炭燃烧这三个过程来模型化的。气相反应考虑了 O₂,H₂O,CO₂,CO,CH₄.H₂等成分。



References

- Takeda, H., Granular flow simulation by continuum model, J. Soc. Powder Technol., Japan. **40** 746-754 (2003)
- Takeda H., Granular flow simulations in the industrial sector, J. Soc. Powder Technol., Japan. **50** 264-271 (2013)



投入炉排上的垃圾采用颗粒来近似,颗粒燃烧考虑了水分蒸发,挥发分热解和焦炭燃烧。



模拟中采用了代表粒子模型。随着燃烧的进行,代表粒径(用于颗粒间接触判断的 粒子直径)和实际粒径(垃圾粒子的实际直径)发生变化。对于代表粒径,燃烧过程中 体积减小(质量减少和密度变化)。对于实际粒径,计入了代表粒径的变化,也考虑了粒 子的破碎。通过设定垃圾投入时和燃尽时的实际粒径,可以在模拟中对燃烧过程中的实 际粒径进行计算。在需要控制模拟中的飞灰比例时,可以输入颗粒燃尽时的粒度分布。



气体浓度(体积分率)分布。模拟中涉及的气相组分包括 O2, H2O, CO2, CO, CH4, H2等。

流化床污泥焚烧炉内的燃烧模拟

投入到流化床焚烧炉内的污泥和生物质的燃烧过程是通过颗粒(污泥·砂粒) 以及气体的流动/ 传热/反应的模拟来再现的。污泥颗粒的燃烧过程被划分为 水 分蒸发/挥发份热解/焦炭燃烧 等三个阶段。气相燃烧涉及了 O₂, H₂O, CO₂, CO, CH₄, H₂ 等浓度成分。



气化熔融炉内的垃圾和焦炭燃烧模拟





垃圾颗粒的燃烧/气化是基于 水份蒸发/挥发份热解/焦炭反应 这三个过程来模型化的,而煤焦颗粒只涉及焦炭燃烧/气化模型。



氧气(O_2)和可燃气体的浓度(体积分率)分布。通过气化反应生成了一氧化碳(CO),氢气(H_2),甲烷(CH₄)等可燃气体。

回转式焚烧炉内的垃圾燃烧模拟



固废颗粒的燃烧是基于 水份蒸发/挥发份热解/焦炭燃烧 这三个过程来模型化的。



气体浓度(体积分率)分布。模拟中涉及的气相组分包括 O2, H2O, CO2, CO, CH4, H2等。

回转式热解气化炉内的垃圾气化模拟

投入回转式热解气化炉内的固废的气化过程模拟案例





通过对固废颗粒和 气体的流动/传热/ 反应的耦合,再现了 热解气化过程。

固体颗粒的反应过 程被划分为水份蒸 发/挥发份热解/焦 炭反应 等三个阶 段。



气相反应涉及了 O₂ /H₂O/CO₂/CO/ CH₄/H₂等浓度成 份。



气体浓度(体积分率)分布。模拟中涉及的气相组分包括 O2, H2O, CO2, CO, CH4, H2等。

流化床反应器内的 CO2 吸收模拟

流入固定床中的二氧化碳气体被催化剂颗粒(Na2O)吸附的反应过程模拟。



上图中,从左到右依次为,催化剂粒子(Na₂O)的二氧化碳(CO₂)吸附率,气体中的 CO₂ 濃度,气体流速分布。其中,催化剂粒子投入时的 CO₂ 吸着率为 0。

FCC 装置内的流动传热, 液滴蒸发, 催化剂颗粒运动模拟

Fluidized Catalytic Cracking (FCC)反应器内的气体流动和催化剂颗粒运动 以及液滴蒸发过程,通过 R-FLOW 的颗粒和流体耦合模拟得到再现。模拟中也考虑了辐射场。



催化剂颗粒和液滴的模拟中,采用了 DEM 代表粒子模型。在液滴的蒸发过程中,随着液滴质量减少,用于粒子间接触判断的代表粒径和实际粒径都逐渐变小。在计算催化剂颗粒和液滴的运动/传热/反应时,采用实际粒径。



Catalytic Particle Temperature

Droplet Evaporation Rate

液滴蒸发速度的计算方法为:液滴温度达到沸点时,液滴从高温气体吸收的热量全部转换为液体的汽化热。

火药干燥模拟



通过颗粒和流体的耦 合计算,火药颗粒投入 到高温高速的压缩性 气流中的干燥过程得 到再现。

对于火药颗粒的模拟,采用 DEM 代表粒子模型。其中,对粒子投入时的实际粒径,设定了粒度分布。在粒子干燥过程中,随着粒子质量的减少,代表粒径(用于粒子接触判断)和実粒子径都减小,粒子密度也减小。在计算颗粒的运动/传热/反应时,采用实际粒径。



颗粒中的水分蒸发速度的计算方法为:颗粒温度达到沸点时,颗粒从高温气体吸收的热量全部转换为液体的汽化热。



喷雾干燥器内的液滴蒸发模拟



部中心的喷口流出后 的蒸发过程,通过颗 粒和流体的耦合求解 得到再现。

Moisture Evaporation Rate

对于液滴蒸发模型,除了考虑沸腾,也考虑了基于液滴表面和气流中的蒸气 压差而发生的蒸发。

本次模拟中的液滴内部没有包含固体物质;如果需要可以对固体表面附着液 体的蒸发过程进行模拟。

上图中, 液滴采用了代表粒子(粒子接触判断用的粒子)的 20 倍放大表示。



液滴粒子的模拟中采用了 DEM 代表粒子模型。对初始液滴的实际粒径设定 了粒度分布。随着液滴蒸发,粒子质量减少,代表粒子(粒子接触判断用的粒子) 和实际粒子的粒径都随之减小。液滴的运动/传热/蒸发等计算时采用实际粒径。 上图中,液滴采用代表粒子的 20 倍扩大表示。

喷嘴雾化液滴的蒸发模拟

通过粒子和流体的耦合计算,再现了从喷嘴射出的雾滴的蒸发过程。

雾滴的模拟中采用了 DEM 代表粒子模型。对初始雾滴粒子设定了粒度分布。 随着雾滴的蒸发,雾滴质量减小,代表粒子(粒子接触判断用の粒子)和实际粒 子的直径都相应减小。雾滴的运动/传热/蒸发等计算时采用实际粒径。

对于雾滴蒸发模型,除了考虑沸腾,也考虑了基于雾滴表面和气流中的蒸气 压差而发生的蒸发。



上图中,雾滴粒子采用代表粒子的10倍扩大表示。



在喷嘴出口附近,有雾化空气流入。而雾滴的蒸发产生水蒸气。

湿式球磨机内的液体流动及球粒子运动模拟



湿式球磨机内的液体流动和球运动的耦合计算案例。

液体流动采用 VOF 法来模拟。而直径 2 mm的球粒子的运动,采用 DEM (离散 元法)来计算。对于脱离液体区域的粒子(在空气中),粒子表面有液体附着;模拟 中,通过考虑粒子附着力来对应。

外部磁场中的磁性粒子行为模拟

墨粉等带磁性粒子在磁场中散开时,会发生磁刷现象。模拟中,采用离散元法(DEM),通过在粒子中心存在无限小磁偶极子的假设,来计算粒子所受的磁力和粒子行为。



外部磁场中的磁性粒子行为。粒子颜色表示为磁偶极矩。

基于 MPS 法的末级齿轮内的液体流动模拟



某一瞬间的液体流动状态。MPS 粒子的颜色表示为粒子(液体)速度的绝对值。

滴流床反应器内的液体和气体流动模拟

液体注入滴流床(充填了形状各异的催化剂粒子)后的气液流动,通过对液相 和气相分别采用无网格的 MPS (Moving Particle Semi-implicit) 法和常规网格进 行模拟。



通过催化剂粒子空隙的液流速度分布。粒子颜色表示为 MPS 粒子速度的绝对值



滴流床中部的垂直截面上的气体流速 通过 MPS 粒子位置来表示的滴流床中 分布。



部的垂直截面上的液体分布。

滴流床反应器内气液流动模拟的步骤

在进行滴流床内的流动模拟前,需 要设定各种形状的催化剂粒子。

先是制作各个催化剂粒子的 CAD 形状,然后使用 DEM 来生成相应的连 结粒子;在此基础上,进而实施流动模 拟。



Step 5 前页对应的滴流床内各形催化剂粒 子的制作法。

Step 1 :

各种形状的催化剂粒子可采用 R-FLOW 的前处理软件所生成的壁面要素,也可以用其 它 CAD 软件生成的 STL 图形文件来对应。Step 2:

Step 3: 采用 DEM 模拟上述表征催化剂粒子的连结 粒子从自由下落到静止堆积状态为止的过程。 Step 4:

通过求解器,将静止状态的连结粒子恢复 为相对应的壁面要素。 Step 5:

一来用前页所述的 MPS 法和常规网格的组合来模拟液体和气体的流动。



充填了球形催化剂颗粒的滴流床内的 MPS 法液体流动模拟案例。

搅拌槽内的液滴分裂和合并模拟

考虑了液滴分裂和合并的搅拌槽内液-液分散模拟案例。



采用多相流模拟的欧拉-欧拉方法来 处理液滴和其它液体。对液滴设定了 13 个 对应不同粒径的相,用于处理液滴分裂及 合并。

对液滴分裂模型,和气泡分裂模型相 似,采用液滴从流场中所受的剪切应力来 计算最大安定液滴直径。

对液滴合并模型,采用不同液滴接触时的速度差来计算韦伯数,并加入 R-FLOW 独创的液滴合并模型。

伴随液滴的分裂及合并,液滴直径发 生变化,相应的液滴所属的相发生迁移, 从而得到搅拌槽中的液滴直径分布。



左图为用 VOF 法进行模拟得到的液面形状和液流速度分布;右图为液滴的韦伯 平均直径的空间分布。

生物反应器内的气体吸收模拟

通气搅拌型生物反应器内的动物细胞/微生物气体吸收模拟案例。

通气供给的氧气有一部分融入液体成为溶解氧(DO);动物细胞在液体中吸收 DO并释放二氧化碳。模拟中,气液两相流采用欧拉-欧拉方法来处理,并考虑了气 泡分裂及合并。模拟结果包括,液相流场,气泡分布,KLa/DO浓度/培养液浓度/ 气泡中的 O2和 CO2浓度等空间分布。



| 主要计算条件 | |
|----------|--|
| 搅拌槽直径 | 2[m] |
| 液体深度 | 3.6[m] |
| 搅拌桨转速 | 100/200[rpm] |
| 液体密度 | 1000[kg/m ³] |
| 液体粘度 | 0.001[Pas] |
| DO 扩散系数 | 3.3×10 ⁻⁹ [m ² /s] |
| DCO2扩散系数 | 2.2×10 ⁻⁹ [m ² /s] |
| 通气成分 | 空气 |
| 通气量 | 0.2[m³/s] |
| 微生物呼吸速度 | 0.0012[kg/m ³ s] |
| 培养液注入量 | 0.001[m ³ /s] |



左图为垂直截面上的液体流速分布。由于搅拌桨转速低,通气的影响相对较大,所以在搅拌槽中心区域的下降流较弱。右图为无通气状态下的流场(参考用).



气泡体积分率的分布。搅拌槽内的气泡 体积分率平均值,在搅拌桨转速为 100rpm 和 200rpm 时,分别为 0.164 和 0.265。



Sauter 平均气泡直径的空间分布。搅拌槽内的气泡直径平均值,在搅拌桨转速为100rpm和200rpm时,分别为2.26[mm]和1.20[mm]。



氧气的 kL 分布。搅拌槽内的 kL 平均值, 在搅拌桨转速为 100rpm 和 200rpm 时, 分别为 0.000683[m/s]和 0.000968[m/s]。



氧气的 kLa 分布。搅拌槽内的 kLa 平均 值,在搅拌桨转速为 100rpm 和 200rpm 时,分别为 0.252[1/s]和 0.944[1/s]。



液体中的 DO 浓度分布。 搅拌槽内的 DO 平均值,在搅拌桨转速为 100rpm 和 200rpm 时,分别为 0.00348[kg/m³]和 0.00548[kg/m³]。



气泡中的氧气浓度分布。搅拌槽内的氧气平均值,在搅拌桨转速为 100rpm 和 200rpm 时,分别为 0.170[-]和 0.183[-]。



培养液浓度分布。 搅拌槽内的培养液浓 度平均值,在搅拌桨转速为 100rpm 和 200rpm 时,分别为 0.0121[kg/m³]和 0.0081[kg/m³]。



细胞呼吸速度分布。在搅拌桨转速为 100rpm时,搅拌槽上部由于混合不良,存 在呼吸速度低/呼吸困难的区域。